



Produkt Portfolio

■ Inhaltsverzeichnis

Servomotoren HeiMotion Dynamic Next Generation **S. 4**

Nennleistung	0,31 - 13,92 kW
Nenndrehzahl	bis zu 6.000 min ⁻¹
Stillstandsmoment	1,0 - 105 Nm

Servomotoren HeiMotion Premium **S. 6**

Nennleistung	0,05 - 3,75 kW
Nenndrehzahl	bis zu 9.000 min ⁻¹
Stillstandsmoment	0,18 - 18,5 Nm

Servomotoren HeiMotion Compact **S. 8**

Nennleistung	0,2 - 3,0 kW
Nenndrehzahl	bis zu 3.000 min ⁻¹
Stillstandsmoment	0,7 - 18,5 Nm

Dezentrale Antriebslösungen **S. 10**

Nennleistung	0,08 - 1,0 kW
Nenndrehzahl	bis zu 6.000 min ⁻¹
Nennmoment	0,13 - 2,7 Nm

Servomotoren mit Planetengetrieben S. 12

Nennleistung	0,05 - 5,0 kW
Nenndrehzahl	31 - 3.000 min ⁻¹
Nennmoment	0,35 - 235 Nm

Spaltpolmotoren S. 16

Aufnahmeleistung	10,5 - 97,0 W
Nenndrehzahl	bis zu 2.600 min ⁻¹
Nennmoment	0,0026 - 0,1080 Nm

Drehstrom-/ Kondensatormotoren S. 18

Aufnahmeleistung	35 - 540 W
Nenndrehzahl	bis zu 2.750 min ⁻¹
Nennmoment	0,042 - 1,45 Nm

EC und BLDC Motoren S. 20

Nennleistung	35 - 600 W
Nenndrehzahl	bis zu 3.000 min ⁻¹
Stillstandsmoment	0,17 - 2,4 Nm

Servoregler S. 22

HCF Servoregler - DC 24 / 48 V
HCD Servoregler - AC 230 V
HCB Servoregler - Der Kompakte
HCJ Servoregler - Der Alleskönner

Servomotoren

HeiMotion Dynamic Next Generation



Typ	U_{ZK} [V _{DC}]	M_o [Nm]	M_n [Nm]	n_n [min ⁻¹]	$P_n (S_1)$ [W]
HMD06	24 / 48 320 / 560	1,0	1,0	3.000	315
			1,0	6.000	630
	48 320 / 560	1,9	1,7	3.000	530
			1,45	6.000	915
		2,6	2,5	3.000	785
			2,0	6.000	1250
HMD08	24 / 48 320 / 560	2,4	2,3	3.000	720
			2,1	5.500	1210
		3,2	3,0	3.000	940
			2,6	5.500	1500
		4,2	3,9	3.000	1225
			3,4	5.500	1950
		5,7	5,3	3.000	1665
			4,3	5.500	2480
		3,9	3,6	3.000	1130
			3,2	5.000	1675
HMD10	48 320 / 560	5,7	5,2	3.000	1635
			4,0	5.000	2095
		7,6	6,5	3.000	2000
			4,8	5.000	2500
		10,5	8,6	3.000	2700
			5,5	5.000	2900
		13,3	11,5	2.000	2400
			9,0	3.600	3400
HMD13	560	19,0	16,0	2.000	3350
			11,2	3.600	4200
		24,5	20,5	2.000	4300
			13,3	3.600	5000
		36,0	28,0	2.000	5850
			21,0	3.000	6600
HMD15	560	42,5	32,5	2.000	6800
			25,0	3.000	7850
		49,0	37,0	2.000	7750
			29,0	3.000	9110
		51,0	35,5	2.000	7435
			25,5	3.000	8000
HMD19	560	78,0	51,5	2.000	10780
			34,0	3.000	10680
		105,0	66,5	2.000	13920



Umgebungsbedingungen und technische Merkmale

Motortyp	Permanentenerregter Drehstrom-Synchron-Servomotor	
Umgebungstemperaturen (im Betrieb)	- 10 °C bis + 40 °C	
Lagertemperaturen (nicht im Betrieb)	- 25 °C bis + 70 °C	
Luftfeuchte	< 90 % relative Luftfeuchte (ohne Auskondensation)	
Isolationsklasse	F (= bis 155 °C) $\Delta T = 115 \text{ °C}$	
Verschmutzungsgrad	2	
Schutzart	IP65 im Standard (außer AS-Seite, hier IP21; AS-Seite mit Radialwellendichtring IP65)	
Kühlung	Konvektiv (Selbstkühlung)	
Überspannungskategorie	II bis max. 4000 Meter über NN; III bis max. 3000 Meter über NN	
Lagerlebensdauer	20.000 h bei Bemessungsbedingungen (M_n)	
Temperatursensor	KTY84-130	
Spannungssteilheit dU/dt	14 kV / μs	
Max. Aufstellhöhe	4.000 Meter über NN; Ab 1.000 Metern ist ein Derating um 1 % je 100 m in Kauf zu nehmen.	
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität und Planlauf nach DIN 42955	N (normal)	
Schwingstärke nach ISO 2373	Stufe N	
Rastmomentfaktor c_t	HMD06 HMD08 HMD10 HMD13 HMD15 HMD19	< 2,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,5 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,2 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0)
Lackierung	Decklack schwarz, RAL 9005	
Magnetmaterial	Neodym Eisen Bor (NdFeB)	
Wellenende	Zylindrisches Wellenende mit / ohne Passfedernut	
Wuchtgüte	Q 2,5	
Gebersysteme	Resolver, HIPERFACE®, HIPERFACE DSL®, Inkrementalgeber, SSI/BiSS, EnDat 2.2	
Approbationen	CE,  - Abnahme (siehe E341694)	

Servomotoren HeiMotion Premium



Typ	U _{ZK}	I _o	I _n	M _o	M _n	M _{max}	n _n	J	P _n (S1)
	[V _{DC}]	[A]	[A]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	[min ⁻¹]	[kgcm ²]	[W]
HMP04	48	1,8 - 3,4	1,7 - 3,0	0,18	0,14 - 0,16	0,6 - 0,7	3.000 / 6.000	3,00E-02	50 - 85
	320	0,8	0,7		0,12	0,7	9.000		110
	48	3,5 - 6,3	3,3 - 5,7	0,35	0,28 - 0,32	1,3	3.000 / 6.000	5,40E-02	100 - 175
	320	1,6	1,2		0,21	1,4	9.000		200
HMP06	320	0,9 - 1,6	0,8 - 1,3	0,7	0,5 - 0,6	2,8	3.000 / 6.000	2,20E-01	200 - 325
	320	1,8 - 3,3	1,5 - 2,2	1,5	0,9 - 1,2	6,0		4,13E-01	400 - 550
HMP08	320	3,1 - 5,6	2,6 - 3,7	2,8	1,7 - 2,4	11,2	3.000 / 5.500	1,40E00	750 - 1.000
	560	1,8 - 3,3	1,6 - 2,2		1,7 - 2,3				
	320	3,9 - 7,1	3,7 - 4,8	3,5	2,1 - 3,2	14,0		1,93E00	1.000 - 1.200
	560	2,2 - 3,9	2,1 - 2,8		2,1 - 3,2				
HMP10	560	3,4 - 5,4	3,0 - 3,7	5,6	3,4 - 4,8	22,4	3.000 / 5.000	4,84E00	1.500 - 1.800
	560	4,6 - 7,5	4,1 - 5,3	7,5	4,8 - 6,4	30,0		6,41E00	2.000 - 2.500
HMP13	320	4,8 - 8,2	4,1 - 6,0	5,5	4,0 - 4,8	22,0	2.000 / 3.600	9,82E00	1.000 - 1.500
	560	2,7 - 4,7	2,3 - 3,4		4,0 - 4,8	22,0			
		4,4 - 7,7	3,4 - 5,0	9,1	6,0 - 7,2	36,4		1,40E01	1.500 - 2.250
		4,7 - 10,3	4,5 - 6,7	12,3	8,0 - 9,6	49,2		2,11E01	2.000 - 3.000
		8,4 - 14,8	6,5 - 8,0	18,5	10,0 - 14,4	74,0		3,38E01	3.000 - 3.750



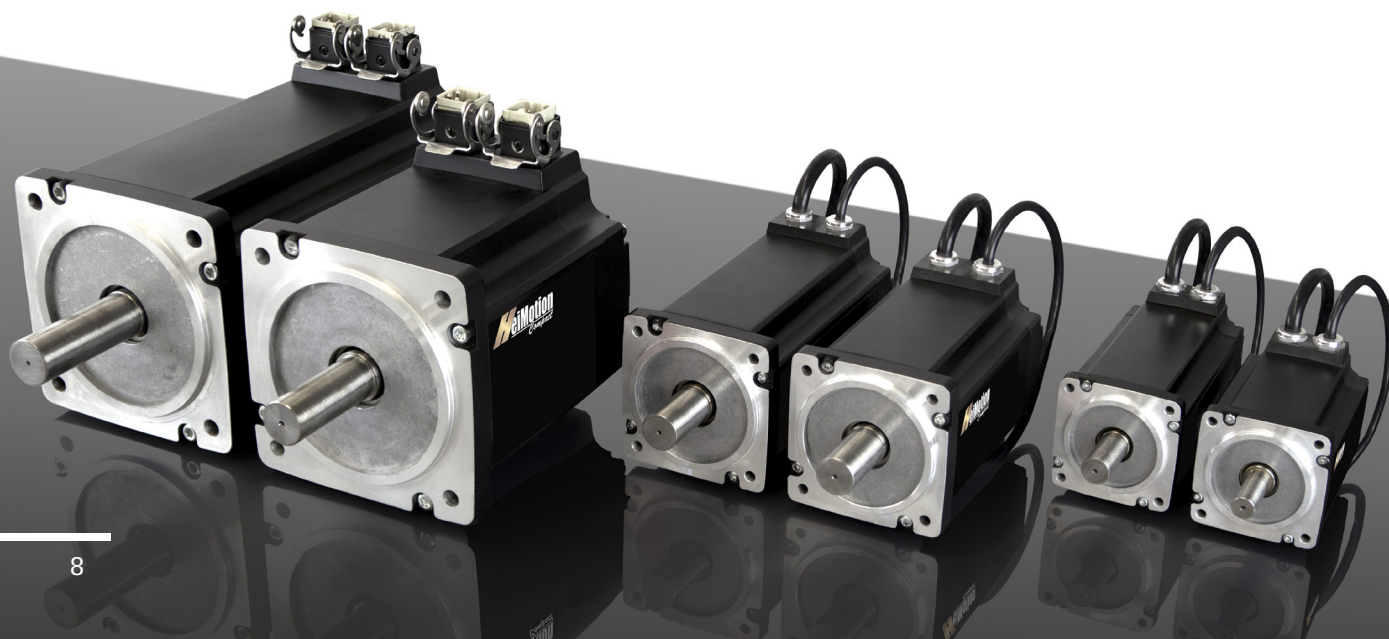
Umgebungsbedingungen und technische Merkmale

Motortyp	Permanentenerregter Drehstrom-Synchron-Servomotor	
Umgebungstemperaturen (im Betrieb)	- 10 °C bis + 40 °C	
Lagertemperaturen (nicht im Betrieb)	- 25 °C bis + 70 °C	
Luftfeuchte	< 90 % relative Luftfeuchte (ohne Auskondensation)	
Isolationsklasse	F (= bis 155 °C) $\Delta T = 115 \text{ °C}$	
Verschmutzungsgrad	2	
Schutzart	IP65 im Standard (außer AS-Seite, hier IP21; AS-Seite mit Radialwellendichtring IP65)	
Kühlung	Konvektiv (Selbstkühlung)	
Überspannungskategorie	HMP04: II bis max. 3000 m über NN, I bis max. 4000 m über NN HMP06-13: II bis max. 4000 m über NN	
Lagerlebensdauer	20.000 h bei Bemessungsbedingungen (M_n)	
Temperatursensor	KTY84-130	
Spannungsteilheit dU/dt	8 kV / μ s	
Max. Aufstellhöhe	4.000 Meter über NN; Ab 1.000 Metern ist ein Derating um 1 % je 100 m in Kauf zu nehmen.	
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität und Planlauf nach DIN 42955	N (normal)	
Schwingstärke nach ISO 2373	Stufe N	
Rastmomentfaktor c_t	HMP04 HMP06 HMP08 HMP10 HMP13	< 2,8 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 2,5 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 2,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,7 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,5 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0)
Lackierung	Decklack schwarz, RAL 9005	
Magnetmaterial	Neodym Eisen Bor (NdFeB)	
Wellenende	Zylindrisches Wellenende mit / ohne Passfedernut	
Wuchtgüte	Q 2,5	
Gebersysteme	Resolver, HIPERFACE®, HIPERFACE DSL®, Inkrementalgeber, SSI/BiSS, EnDat 2.2	
Approbationen	CE,  - Abnahme (siehe E341694)	

Servomotoren HeiMotion Compact



Typ		U_{ZK} [V _{DC}]	I_o [A]	I_n [A]	M_o [Nm]	M_n [Nm]	M_{max} [Nm]	n_n [min ⁻¹]	J [kgcm ²]	P_n (S1) [W]
Low-inertia <i>Motoren für höchste Dynamik mit geringen Trägheitsmomenten</i>	HMC06	320	0,9	0,8	0,7	0,6	2,8	3.000	2,20E-01	200
		320	1,8	1,5	1,5	1,2	6,0	3.000	4,13E-01	400
	HMC08	320	3,1	2,6	2,8	2,4	11,2	3.000	1,40E00	750
		560	1,8	1,6	2,8	2,3	11,2	3.000	1,40E00	750
		320	3,9	3,7	3,5	3,2	14,0	3.000	1,93E00	1.000
		560	2,2	2,1	3,5	3,2	14,0	3.000	1,93E00	1.000
Middle-inertia <i>Motoren mit auf optimalen Gleichlauf ausgerichteten Trägheitsmomenten</i>	HMC13	320	4,8	4,1	5,5	4,8	22,0	2.000	9,82E00	1.000
		560	2,7	2,3	5,5	4,8	22,0	2.000	9,82E00	1.000
		320	7,7	6,1	9,1	7,2	36,4	2.000	1,40E01	1.500
		560	4,4	3,4	9,1	7,2	36,4	2.000	1,40E01	1.500
		560	4,7	4,5	12,3	9,6	49,2	2.000	2,11E01	2.000
		560	8,4	6,5	18,5	14,4	74,0	2.000	3,38E01	3.000



Umgebungsbedingungen und technische Merkmale

Motortyp	Permanentenerregter Drehstrom-Synchron-Servomotor	
Umgebungstemperaturen (im Betrieb)	- 10 °C bis + 40 °C	
Lagertemperaturen (nicht im Betrieb)	- 25 °C bis + 70 °C	
Luftfeuchte	< 90 % relative Luftfeuchte (ohne Auskondensation)	
Isolationsklasse	F (= bis 155 °C) $\Delta T = 115 \text{ °C}$	
Verschmutzungsgrad	2	
Schutzart	IP65 im Standard (außer AS-Seite, hier IP54)	
Kühlung	Konvektiv (Selbstkühlung)	
Überspannungskategorie	II bis max. 4000 m über NN	
Lagerlebensdauer	20.000 h bei Bemessungsbedingungen (M_n)	
Spannungssteilheit dU/dt	8 kV / μs	
Max. Aufstellhöhe	4.000 Meter über NN; Ab 1.000 Metern ist ein Derating in Kauf zu nehmen.	
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität und Planlauf nach DIN 42955	N (normal)	
Schwingstärke nach ISO 2373	Stufe N	
Rastmomentfaktor c_t	HMC06 HMC08 HMC13	< 2,5 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 2,0 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0) < 1,5 % bezogen auf das Stillstandsmoment (M_0)
Lackierung	Decklack schwarz, RAL 9005	
Magnetmaterial	Neodym Eisen Bor (NdFeB)	
Wellenende	Zylindrisches Wellenende mit / ohne Passfedernut	
Wuchtgüte	Q 2,5	
Gebersysteme	Resolver, HIPERFACE®	
Approbationen	CE	

Mindestbestellmenge 25 Stück



Servomotoren HeiTronX Economy - CANopen

Typ Baugröße	Anschluss- spannung [V]	Nennndrehzahl n_n [min ⁻¹]	Nennmoment M_n [Nm]	Spitzendreh- moment M_{max} [Nm]	Motor
HMPi 04 HTE	24 V _{DC}	3.000	0,16	0,3	HMP04-002
			0,20	0,3	HMP04-004
	48 V _{DC}	3.000	0,16	0,4	HMP04-002
			0,25	0,4	HMP04-004
		6.000	0,13	0,3	HMP04-002
			0,17	0,3	HMP04-004
HMDi 06 HTE	24 V _{DC}	3.000	0,40	0,9	HMD06-005
			0,50	0,9	HMD06-010
			0,60	0,9	HMD06-015
			0,75	1,0	HMD06-020
		6.000	0,20	0,4	HMD06-005
			0,30	0,5	HMD06-010
			0,35	0,5	HMD06-015
			0,40	0,5	HMD06-020
	48 V _{DC}	3.000	0,30	1,8	HMD06-005
			0,40	1,8	HMD06-010
			0,60	1,8	HMD06-015
			0,90	1,8	HMD06-020
		6.000	0,30	0,9	HMD06-005
			0,35	0,9	HMD06-010
			0,40	0,9	HMD06-015
			0,50	0,9	HMD06-020
HMDa 08 HTE	24 V _{DC}	3.000	1,0	2,1	HMD08-020
			1,2	2,4	HMD08-028
			1,3	2,6	HMD08-035
			1,5	3,0	HMD08-050
		5.500	0,7	1,4	HMD08-020
			0,8	1,6	HMD08-028
			0,9	1,8	HMD08-035
			1,0	2,0	HMD08-050
	48 V _{DC}	3.000	1,0	3,5	HMD08-020
			1,4	3,9	HMD08-028
			1,8	4,1	HMD08-035
			2,3	4,5	HMD08-050
		5.500	0,6	2,0	HMD08-020
			0,8	2,3	HMD08-028
			1,0	2,4	HMD08-035
			1,2	2,6	HMD08-050



Servomotoren HeiTronX Basic - EtherCAT, CANopen

Typ Baugröße	Anschluss- spannung [V]	Nennndrehzahl n_n [min ⁻¹]	Nennmoment M_n [Nm]	Spitzendreh- moment M_{max} [Nm]	Motor
HMDi06 HTB	48 V _{DC}	3.000	0,8	2,5	HMD06-011
			1,2	3,5	HMD06-019
			1,4	4,5	HMD06-026
		6.000	0,4	1,2	HMD06-011
HMDi08 HTB	48 V _{DC}	3.000	1,5	6,0	HMD08-024
			2,0	8,0	HMD08-032
			2,3	8,8	HMD08-042
			2,4	8,8	HMD08-057
		5.500	0,8	3,0	HMD08-024
			1,0	4,0	HMD08-032
			1,2	4,8	HMD08-042

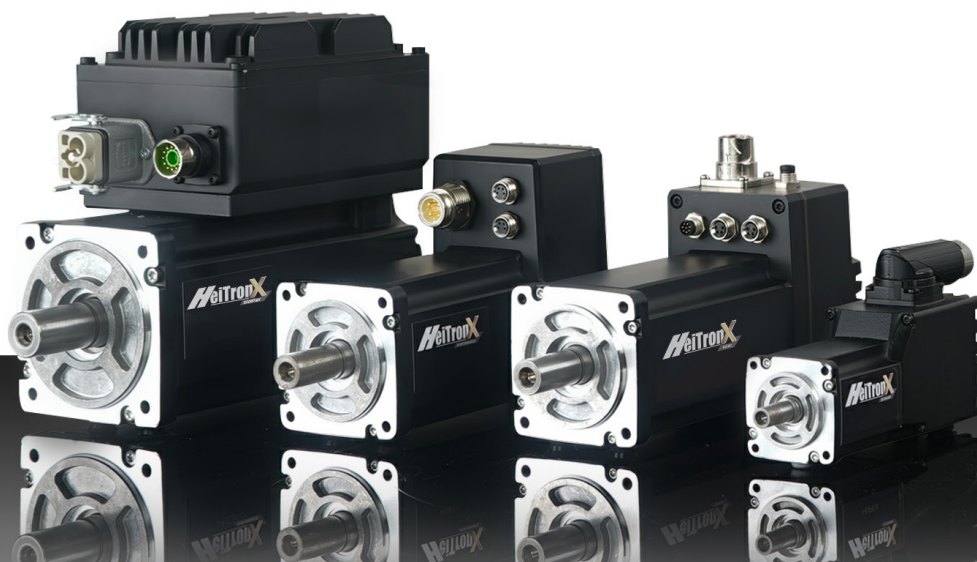
Kenndaten berechnet / nach Simulation



Servomotoren HeiTronX Performance - EtherCAT, CANopen, PROFINET *

Typ Baugröße	Anschluss- spannung [V]	Nennndrehzahl n_n [min ⁻¹]	Nennmoment M_n [Nm]	Spitzendreh- moment M_{max} [Nm]	Motor
HMDi06 HTP	48 V _{DC}	3.000	0,75	2,00	HMD06-011
			1,12	4,00	HMD06-019
			1,32	5,90	HMD06-026
HMDi08 HTP	48 V _{DC}	3.000	1,25	4,70	HMD08-024
			1,85	6,90	HMD08-032
HMPa08 HTP	230 V _{AC}	3.000	1,42	10	HMP08-028

* nur bei HMPa08 HTP



Servomotoren mit Planetengetrieben



Allgemein

Die Servomotoren Baureihen **HeiMotion Premium** und **HeiMotion Dynamic Next Generation** können durch kompakte Direktanbaugesetze mit Durchmessern von 40 mm bis 100 mm ergänzt werden. Die modularen Flansche erlauben neben den Standardkombinationen sogar unterschiedliche Motor- und Getriebebaugrößen zu kombinieren.

Die **HeiMotion Premium** Motoren sind in fünf verschiedenen Flanschgrößen erhältlich:

- ☐ 40 mm - HMP04
- ☐ 60 mm - HMP06
- ☐ 80 mm - HMP08
- ☐ 100 mm - HMP10
- ☐ 130 mm - HMP13

...und mit den folgenden Getriebebaugrößen kombinierbar:

- ☐ E04 / P05
- ☐ E06 / E07 / P07 / H06 / F06
- ☐ E06 / E07 / E08 / E09 / P07 / P09 / H06 / H08 / F06 / F09
- ☐ E08 / E09 / E10 / P09 / H08 / F09
- ☐ E10

Die **HeiMotion Dynamic Next Generation** Motoren sind in vier verschiedenen Flanschgrößen erhältlich:

- ☐ 60 mm - HMD06
- ☐ 80 mm - HMD08
- ☐ 100 mm - HMD10
- ☐ 130 mm - HMD13

...und mit den folgenden Getriebebaugrößen kombinierbar:

- ☐ E06 / E07 / P07 / H06 / F06 / V06
- ☐ E06 / E07 / E08 / E09 / P07 / P09 / H06 / H08 / F06 / F09 / V06 / V09
- ☐ E08 / E09 / E10 / P09 / H08 / F09 / V09 / V10
- ☐ E10 / V10

V-Getriebe

Wirtschaftliches Flanschgetriebe, Kompakte Bauweise, Optimierte Außenkontur für Flurförderfahrzeuge (AGV's), Hohe Kippsteifigkeit

F-Getriebe

Wirtschaftliches Flanschgetriebe, Abtriebsflansch nach DIN ISO 9409, geringes Verdrehspiel und hohe Kippsteifigkeit

H-Getriebe

Höchste Radial- und Axialkräfte, geringes Verdrehspiel

P-Getriebe

Wirtschaftliche Getriebe, höhere Radial- und Axialkräfte

E-Getriebe

Wirtschaftliche Getriebe für Standardanwendungen, höchste Varianz, runder und quadratischer Anbauflansch



Umgebungsbedingungen und technische Merkmale

Lebensdauer bei Bemessungsbedingungen	20.000 h *
Min. Betriebstemperatur	- 10 °C
Max. Betriebstemperatur	40 °C
Max. Getriebetemperatur	90 °C *
Schmierung	Lebensdauer Schmierung
Lackierung Motor und Getriebe	Decklack schwarz, RAL 9005
Schutzart Motor / Getriebe (E, P, F)	IP65 / IP54
Schutzart Motor / Getriebe (H, V)	IP65 / IP65

* Abhängig von Anwendungsfall und Umgebungsbedingungen

Option Winkelgetriebe



Als zusätzliche Option für den Servo-Baukasten ist eine Winkelstufe in zwei verschiedenen Übersetzungen ($i=1$ und $i=2$) möglich. Diese können mit den bekannten Planetengetrieben in den Baugrößen 40, 60 und 80 kombiniert werden. Die Winkelstufe zeichnet sich durch das kompakte Design sowie die wirkungsgradoptimierten Kegelräder mit niedriger Geräuschemission aus. Dank der Übersetzung $i=2$, kann in etlichen Anwendungsfällen ein aus kosten- und bauraumtechnischer Sicht günstigeres 1-stufiges Planetengetriebe eingesetzt werden.

Getriebe-Eigenschaften

- Geringes Verdrehspiel
- Hohe Abtriebsdrehmomente
- Hoher Wirkungsgrad
- Geringes Geräusch
- Höchste Qualitätsansprüche
- Beliebige Einbaulage
- Lebensdauerschmierung
- Laufrichtung gleichsinnig
- Durch den modularen Aufbau sind weitere Optionen auf Anfrage möglich

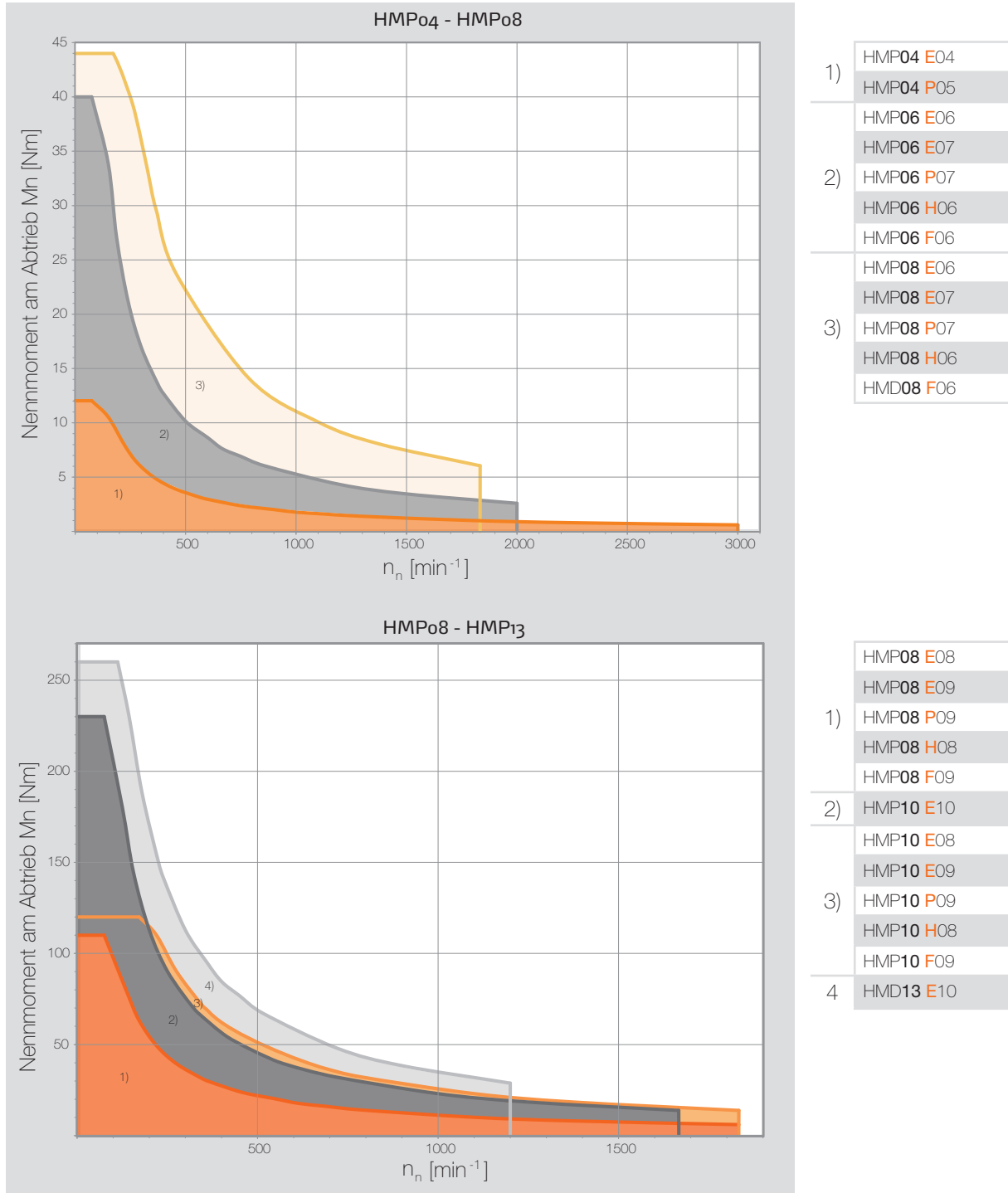
Vorteile der Motor - Getriebe Kombination

- Kompakte Baulänge
- Geringes Massenträgheitsmoment
- Geringes Gewicht
- Geräuscharm
- Hoher Wirkungsgrad

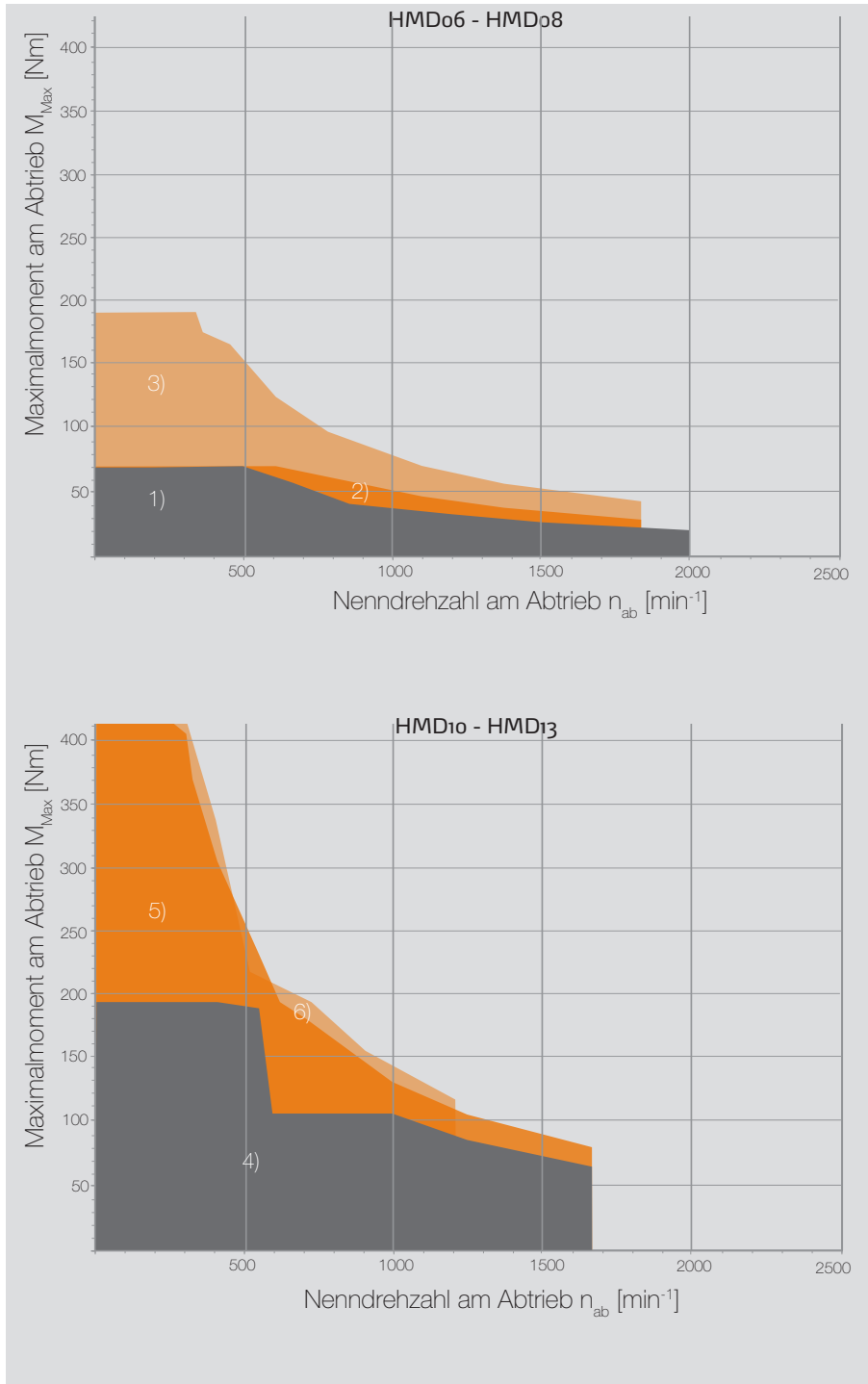
Für mehr Informationen können Sie sich auch die Kataloge „HMD Next Generation - Servomotoren mit Planetengetrieben“ oder „HMP - Servomotoren mit Planetengetrieben“ ansehen.

Servomotoren mit Planetengetrieben

Nennmoment M_n Motoren HMP04 - HMP13



Nennmoment M_n Motoren HMD06 - HMD13

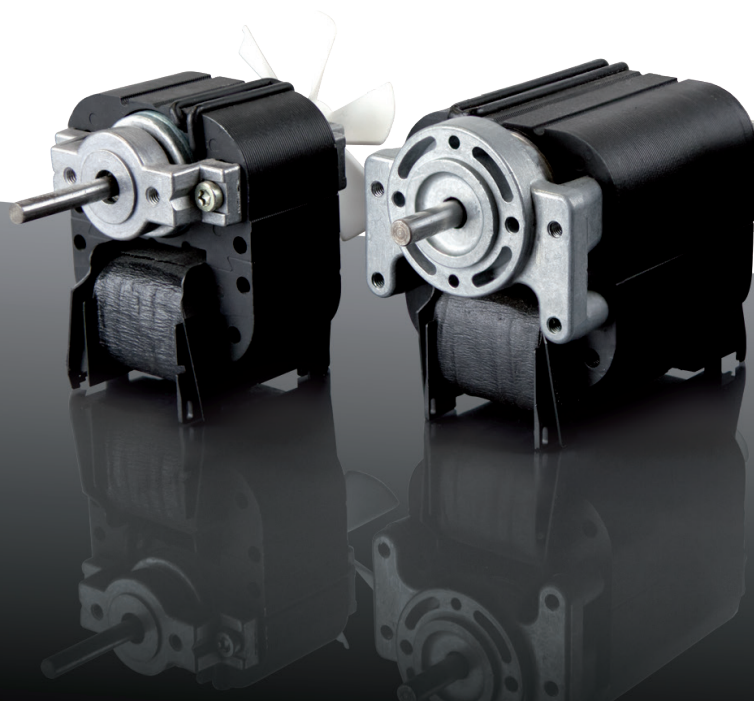


1)	HMD06 E06
	HMD06 E07
	HMD06 P07
	HMD06 H06
	HMD06 F06
	HMD06 V06
2)	HMD08 E06
	HMD08 E07
	HMD08 P07
	HMD08 H06
	HMD08 F06
	HMD08 V06
3)	HMD08 E08
	HMD08 E09
	HMD08 P09
	HMD08 H08
	HMD08 F09
	HMD08 V09

4)	HMD10 E08
	HMD10 E09
	HMD10 P09
	HMD10 H08
	HMD10 F09
	HMD10 V09
5)	HMD10 E10
	HMD10 V10
6)	HMD13 E10
	HMD13 V10

■ Spaltpolmotoren

Typ	Optionen	Aufnahme- leistung	Abgabe- leistung	Nenn- drehzahl	Nenn- moment	Schutzart
		[W]	[W]	[min ⁻¹]	[Nm]	[IP]
123	Ohne Flügel, Standard-Lagerbügel	10,5 - 22,0	0,7 - 5,4	2.600	0,0026 - 0,0200	00
	Mit Flügel, Standard-Lagerbügel	33,0 - 51,0	6,5 - 10,9	2.600	0,0240 - 0,0400	00
	Ohne Flügel, Langzeit-Lagerbügel	10,5 - 22,0	0,7 - 5,4	2.600	0,0026 - 0,0200	00
	Mit Flügel, Langzeit-Lagerbügel	33,0 - 51,0	6,5 - 10,9	2.600	0,0240 - 0,0400	00
	Mit Flügel, verstärkter Lagerbügel	59,0 - 97,0	16,3 - 29,4	2.600	0,0600 - 0,1080	00



Allgemein

Spaltpolmotoren sind Asynchron-Kurzschlussläufermotoren für den Anschluss an Einphasen-Wechselstrom.

Sie ermöglichen preisgünstige Antriebslösungen auf allen Gebieten der Elektrotechnik, des Maschinen-, Geräte- und Apparatebaus. Ihr einfacher, robuster und wartungsfreier Aufbau macht sie zu bewährt einsetzbaren Antriebselementen.

Spaltpolmotoren drehen bei 2-poliger Ausführung mit einer Nenndrehzahl von ca. 2.200 bis 2.600 min⁻¹ bei 50 Hz, bei 4-poliger Ausführung mit ca. 1.200 min⁻¹ bei 50 Hz. Eine Änderung der Drehrichtung ist nachträglich nicht möglich. Rechts- oder Linkslauf muss bei der Bestellung angegeben werden.

Qualität und Vielfalt

Spaltpolmotoren zeichnen sich aus durch:

- Hohe Zuverlässigkeit
- Lange Lebensdauer
- Wartungsfreiheit

Anwendungsmöglichkeiten

Heizlüfter, Ventilatoren, Projektoren, Fotokopiergeräte, Druckmaschinen, Kühlaggregate und -gebläse, Pumpen, Automaten, medizinische Geräte, Foto- und Phonogeräte, Werkzeugmaschinen, Klappenverstellung, Büromaschinen, Scanner, Ionisationsgeräte und elektronische Geräte.

Mindestbestellmenge 100 Stück

Drehstrom-/ Kondensatormotoren

Typ	Ausführung Motorart	Aufnahme- leistung [W]	Abgabe- leistung [W]	Nenn- drehzahl [min ⁻¹]	Nenn- moment [Nm]	Schutzart [IP]
Typ 203 Ø 58	Drehstrom- / Kondensator- motor	35 - 64	11 - 21	1.200 / 2.600	0,042 - 0,17	40
Typ 211 Ø 70	Kondensator- motor	60 - 157	26 - 89	2.600	0,095 - 0,325	00 / 40
Typ 232 Ø 80	Kondensator- motor	102 - 255	48 - 143	2.600 / 2.750	0,17 - 0,53	00 / 40
Typ 235 Ø 80	Drehstrom- / Kondensator- motor	69 - 142	32 - 70	1.200 / 1.350	0,227 - 0,60	00 / 40
Typ 242 Ø 80	Drehstrommotor	140 - 310	80 - 215	2.750	0,28 - 0,74	00 / 40
Typ 234 Ø 90	Kondensator- motor	162 - 222	94 - 123	1.200 / 2.600	0,33 - 0,98	00 / 40
Typ 244 Ø 90	Drehstrommotor	330 - 540	216 - 403	2.750	0,75 - 1,40	40
Typ 263 Ø 90	Drehstrommotor	190 - 305	110 - 205	1.350	0,78 - 1,45	00 / 40



Allgemein

Drehstrommotoren sind Asynchron-Kurzschlussläufermotoren für den Anschluss an ein Drehstromnetz.

Kondensatormotoren sind Asynchron-Kurzschlussläufermotoren mit Haupt- und Hilfswicklung für den Anschluss an Einphasen-Wechselspannung.

Optionen

- Elektronische Drehzahlregelung
- Geber
- Bremse
- Axialflügel
- Sonderwelle
- Sonderflansch
- Anschlussleitung in versch. Ausführungen
- Lackierung
- Anpassung der Kennlinie

Qualität und Vielfalt

Drehstrommotoren zeichnen sich aus durch:

- Hohe Zuverlässigkeit
- Lange Lebensdauer
- Vielfältige Einsatzmöglichkeiten
- Wartungsfreiheit
- Runder, ausgeglichener Lauf, symmetrisches Drehfeld
- Hohes Anlaufdrehmoment
- Hoher Wirkungsgrad

Kondensatormotoren zeichnen sich aus durch:

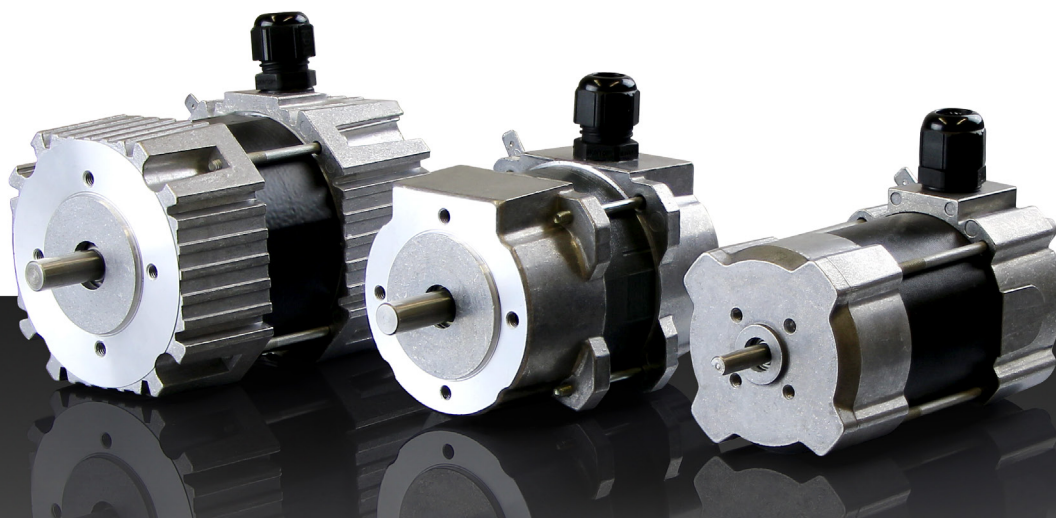
- Hohe Zuverlässigkeit
- Lange Lebensdauer
- Vielfältige Einsatzmöglichkeiten
- Wartungsfreiheit

Mindestbestellmenge 50 Stück

■ EC und BLDC Motoren

Typ	Bezeichnung	U_{ZK} [V _{DC}]	I_o [A]	I_n [A]	M_o [Nm]	M_n [Nm]	M_{max} [Nm]	n_n [min ⁻¹]	J [kgcm ²]	P_n (S1) [W]
EC06	EC06-017	24*	2,6	1,7	0,17	0,11	0,5	3.000	1,30E-05	35
		48	1,3	0,9	0,17	0,11	0,5	3.000	1,30E-05	35
		320	0,2	0,1	0,17	0,11	0,5	3.000	1,30E-05	35
	EC06-028	24*	4,4	3,0	0,28	0,19	0,8	3.000	2,17E-05	60
		48	2,2	1,5	0,28	0,19	0,8	3.000	2,17E-05	60
		320	0,3	0,2	0,28	0,19	0,8	3.000	2,17E-05	60
EC07	EC07-034	48	2,8	2,5	0,34	0,30	1,0	3.000	3,19E-05	95
		320	0,4	0,4	0,34	0,30	1,0	3.000	3,19E-05	95
		560	0,3	0,2	0,34	0,30	1,0	3.000	3,19E-05	95
	EC07-051	48	4,0	3,2	0,51	0,41	1,5	3.000	4,79E-05	130
		320	0,7	0,5	0,51	0,41	1,5	3.000	4,79E-05	130
		560	0,4	0,3	0,51	0,41	1,5	3.000	4,79E-05	130
EC08	EC08-075	48*	5,6	3,8	0,75	0,51	2,3	3.000	1,17E-04	160
		320	0,9	0,6	0,75	0,51	2,3	3.000	1,17E-04	160
		560	0,5	0,4	0,75	0,51	2,3	3.000	1,17E-04	160
	EC08-100	48*	7,4	5,2	1,0	0,70	3,0	3.000	1,61E-04	220
		320	1,2	0,8	1,0	0,70	3,0	3.000	1,61E-04	220
		560	0,7	0,5	1,0	0,70	3,0	3.000	1,61E-04	220
BLDC07	BLDC07-067	48	5,7	5,4	0,67	0,64	2,7	3.000	2,55E-05	200
		320	0,9	0,9	0,67	0,64	2,7	3.000	2,55E-05	200
		560	0,5	0,5	0,67	0,64	2,7	3.000	2,55E-05	200
BLDC09	BLDC09-240	48*	19,1	15,2	2,4	1,91	9,6	3.000	1,76E-04	600
		320	3,0	2,4	2,4	1,91	9,6	3.000	1,76E-04	600
		560	1,8	1,4	2,4	1,91	9,6	3.000	1,76E-04	600

* Auf Anfrage



Umgebungsbedingungen und technische Merkmale

Motortyp	Permanenterregter Drehstrom-Synchron-Motor
Umgebungstemperaturen (im Betrieb)	- 10 °C bis + 40 °C
Lagertemperaturen (nicht im Betrieb)	- 25 °C bis + 70 °C
Luftfeuchte	< 90 % relative Luftfeuchte (ohne Auskondensation)
Isolationsklasse	F (= bis 155 °C) $\Delta T = 115\text{ °C}$
Schutzart	IP40
Kühlung	Konvektiv (Selbstkühlung)
Lagerlebensdauer	20.000 h bei Bemessungsbedingungen (M_r)
Temperatursensor	EC Motor: ÜHS, BLDC Motor: KTY 84-130 und PT1000**
Spannungsteilheit dU/dt	8 kV / μs
Max. Aufstellhöhe	4.000 Meter über NN; Ab 1.000 Metern ist ein Derating um 1 % je 100 m in Kauf zu nehmen.
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität und Planlauf nach DIN 42955	N (normal)
Schwingstärke nach ISO 2373	Stufe N
Lackierung	Ständerpaket: Decklack schwarz, RAL 9005 Lagerschild: Alu blank
Magnetmaterial	EC Motor: kunststoffgebundener Neodymring, BLDC Motor: gesinteter NdFeB
Wellenende	Zylindrisches Wellenende
Wuchtgüte	Q 2,5
Gebersysteme	EC Motor: RLE *, BLDC Motor: HES
Approbationen	CE, UL-Isolationssystem Fa. Heidrive GmbH

* Bei Typ EC07 auch HES möglich

** optional

Mindestbestellmenge 25 Stück

■ Servoregler

HCF-Servoregler - DC 24 / 48 V



Der Servoregler HCF ist speziell für die Versorgung direkt aus einem 24 / 48 V-Netz konzipiert. Das ermöglicht eine äußerst kompakte und kostenoptimierte Bauform, die sich auf die wesentlichen Elemente der Antriebseinheit beschränkt.

HCD-Servoregler - AC 230 V



Der Servoregler HCD ist speziell für die Versorgung mit einphasiger Netzeinspeisung konzipiert. Die Ansteuerung erfolgt wahlweise über Digital- und Analogeingängen, PLC Motion oder über den Feldbus CANopen.

HCB-Servoregler - Der Kompakte



Die kompakten Einachsservoregler der HCB Baureihe sind wahre Allrounder der Antriebstechnik. Sie vereinen höchste Leistungsdichte mit umfangreichen Motion Control Funktionen.

HCJ-Servoregler - Der Alleskönner



Die modularen Einachsservoregler der Baureihe HCJ vereinen hohes Leistungsvolumen und umfangreiche Motion Control Funktionen in vier kompakten Baugrößen. Die hohe Varianz der Feldbusanbindung und der Geberschnittstellen ermöglicht eine schnelle Integration in bestehenden Industrieanlagen, als auch eine solide und zukunftssichere Basis für neue Anlagen und Projekte.

Notizen

Technische Änderungen vorbehalten! Stand 11/2023

Heidrive GmbH

Starenstraße 23
93309 Kelheim

Telefon 09441/707-0
Fax 09441/707-259

info@heidrive.de
www.heidrive.com

